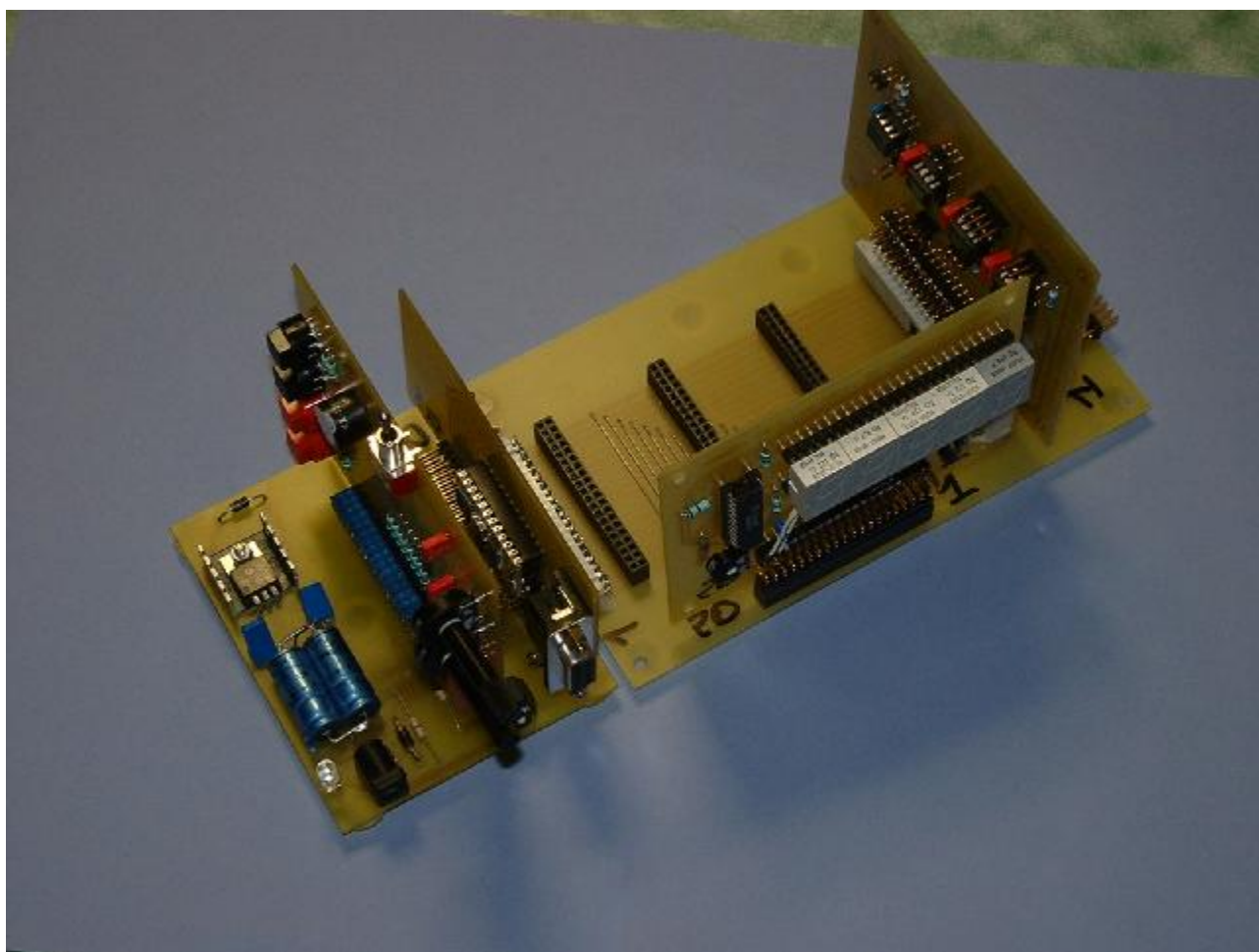


MI-Bus



Le « MI-Bus » est composé de 20 conducteurs sur lesquels sont connectés des connecteurs IDC femelles 2X20 contacts au pas de 2,54 mm. Ces 20 conducteurs sont placés sur des cartes de type « Eurocard », et toutes les cartes du MI-Bus ont une largeur de 10 cm. En règle générale, les cartes MI-Bus sont fabriquées sur le standard ½ Eurocard, soit 8 cm de longueur.

Ce principe de travail permet l'utilisation de connecteurs et de câble « lowcost » 40 broches de type disque-dur IDE de PC.

Toutes les cartes du MI-Bus se connectent entre-elles. Au Minimum, une application MI-Bus sera composée de la carte d'alimentation, d'une carte contrôleur et au moins une carte d'application.

Les cartes MI-Bus sont subdivisée en trois catégories :

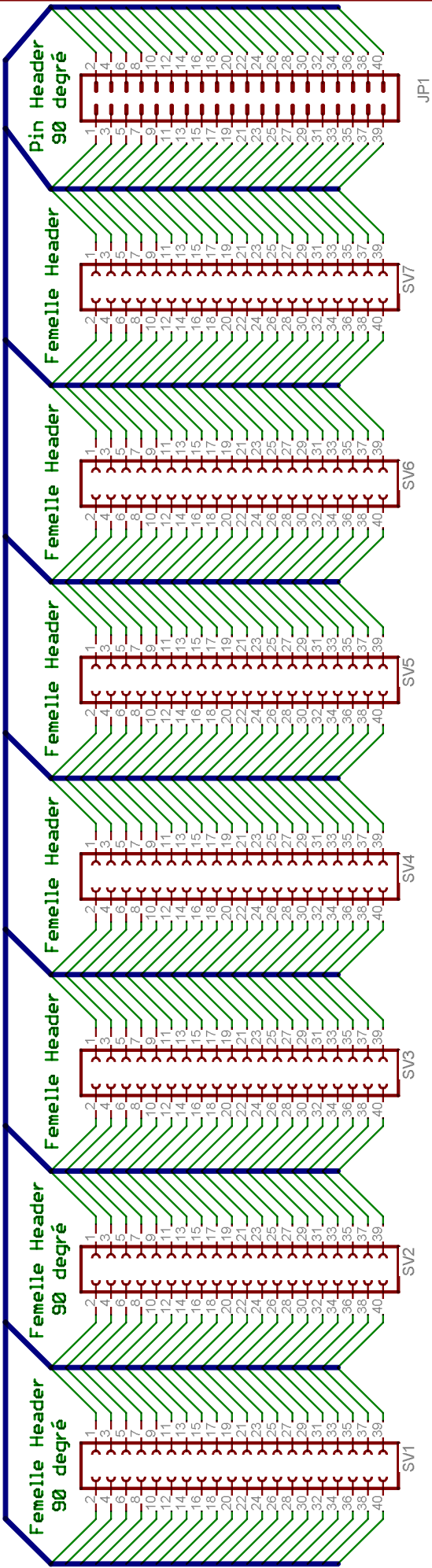
- 1 – Les cartes Fond-de-panier.
 - Carte d'alimentation et carte Bus.
- 2 – Les cartes contrôleur.
 - Actuellement Stamp2, Propeller & ATmega 16 / 32.
- 3 – Les cartes applications.
 - Toutes sortes de cartes qui seront détaillées plus loin dans ce document.

MI-Bus

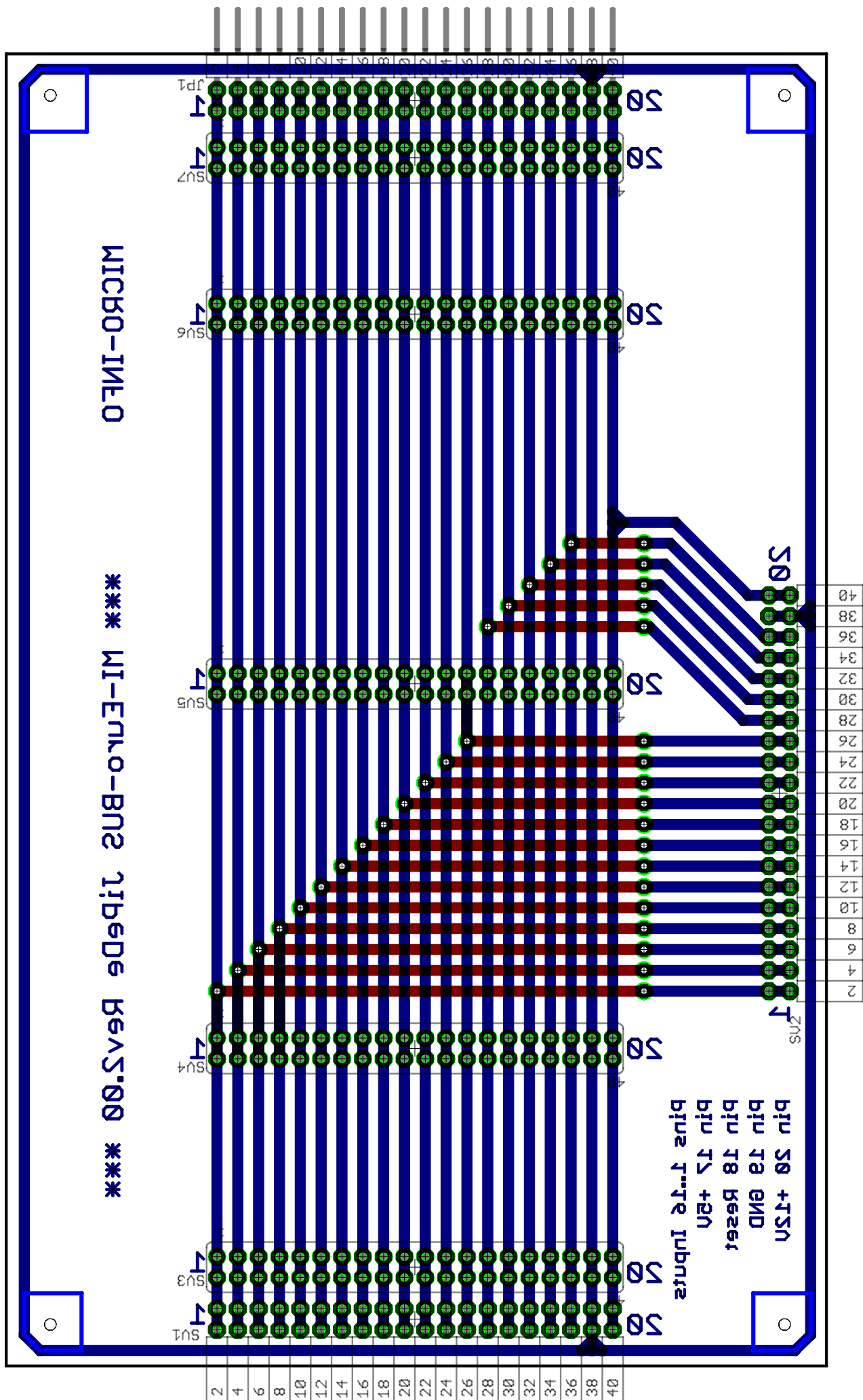
Voici la définition des 20 contacts du « MI-Bus »

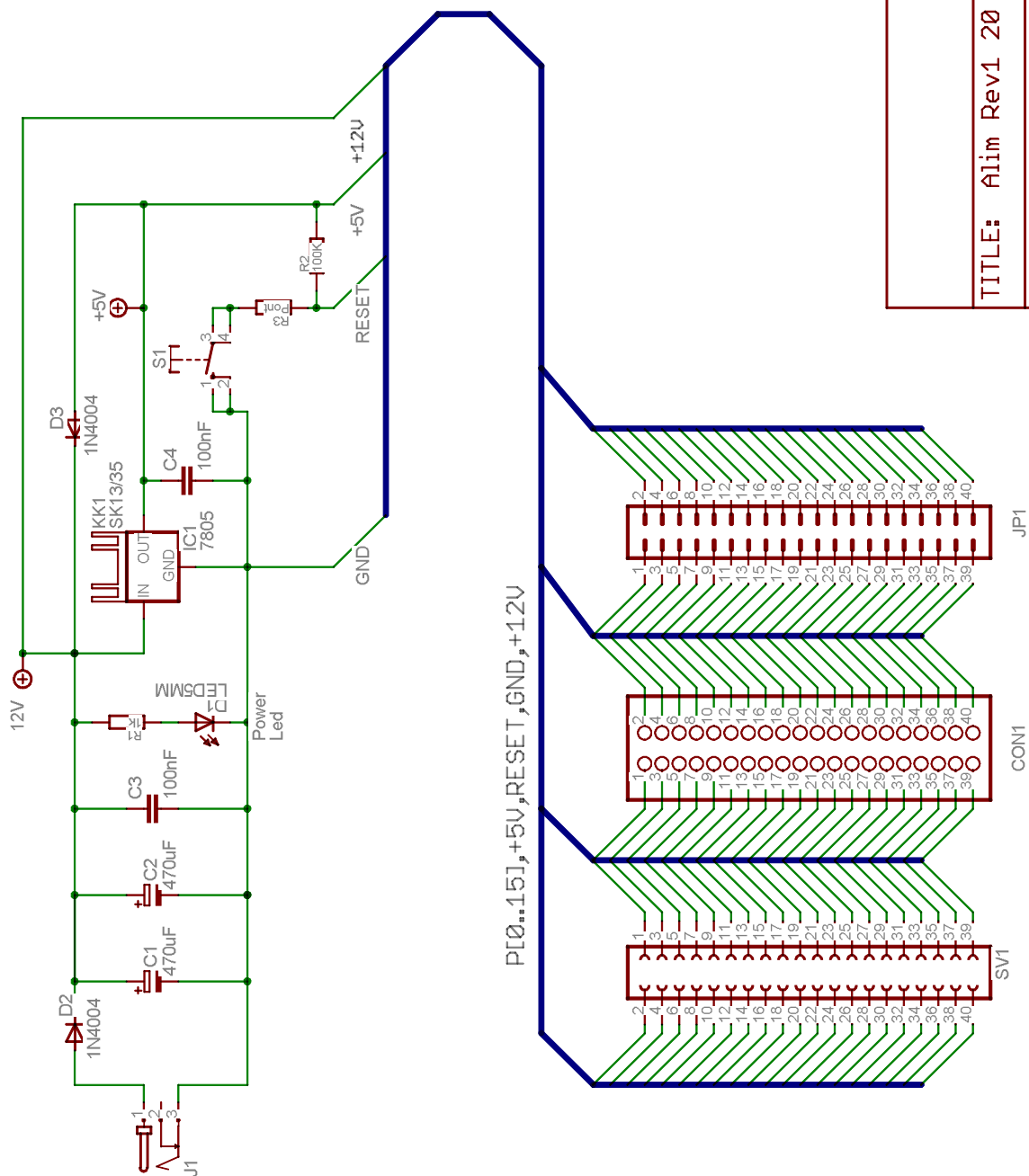
<i>N° de ligne</i>	<i>Nom</i>	<i>Type</i>	<i>Description</i>
1	P00	I/O	port 1 – Bit 0
2	P01	I/O	port 1 – Bit 1
3	P02	I/O	port 1 – Bit 2
4	P03	I/O	port 1 – Bit 3
5	P04	I/O	port 1 – Bit 4
6	P05	I/O	port 1 – Bit 5
7	P06	I/O	port 1 – Bit 6
8	P07	I/O	port 1 – Bit 7
9	P08	I/O	port 2 – Bit 0
10	P09	I/O	port 2 – Bit 1
11	P10	I/O	port 2 – Bit 2
12	P11	I/O	port 2 – Bit 3
13	P12	I/O	port 2 – Bit 4
14	P13	I/O	port 2 – Bit 5
15	P14	I/O	port 2 – Bit 6
16	P15	I/O	port 2 – Bit 7
17	+5V	PWR	Alimentation 5 Volts / 1 Ampère
18	Reset	I/O	Reset du système par mise à la masse
19	GND	PWR	Masse du système
20	+12V	PWR	Alimentation 12 Volts / 1 Ampère

PI[0..15],+5V,RESET,GND,+12V



TITLE: Bus Rev2 00			
Document Number: MICRO-INFO		REV: 2.00	
Schéma JiPeDe		Date: 01/10/2004 16:38:52	
		Sheet: 1/1	



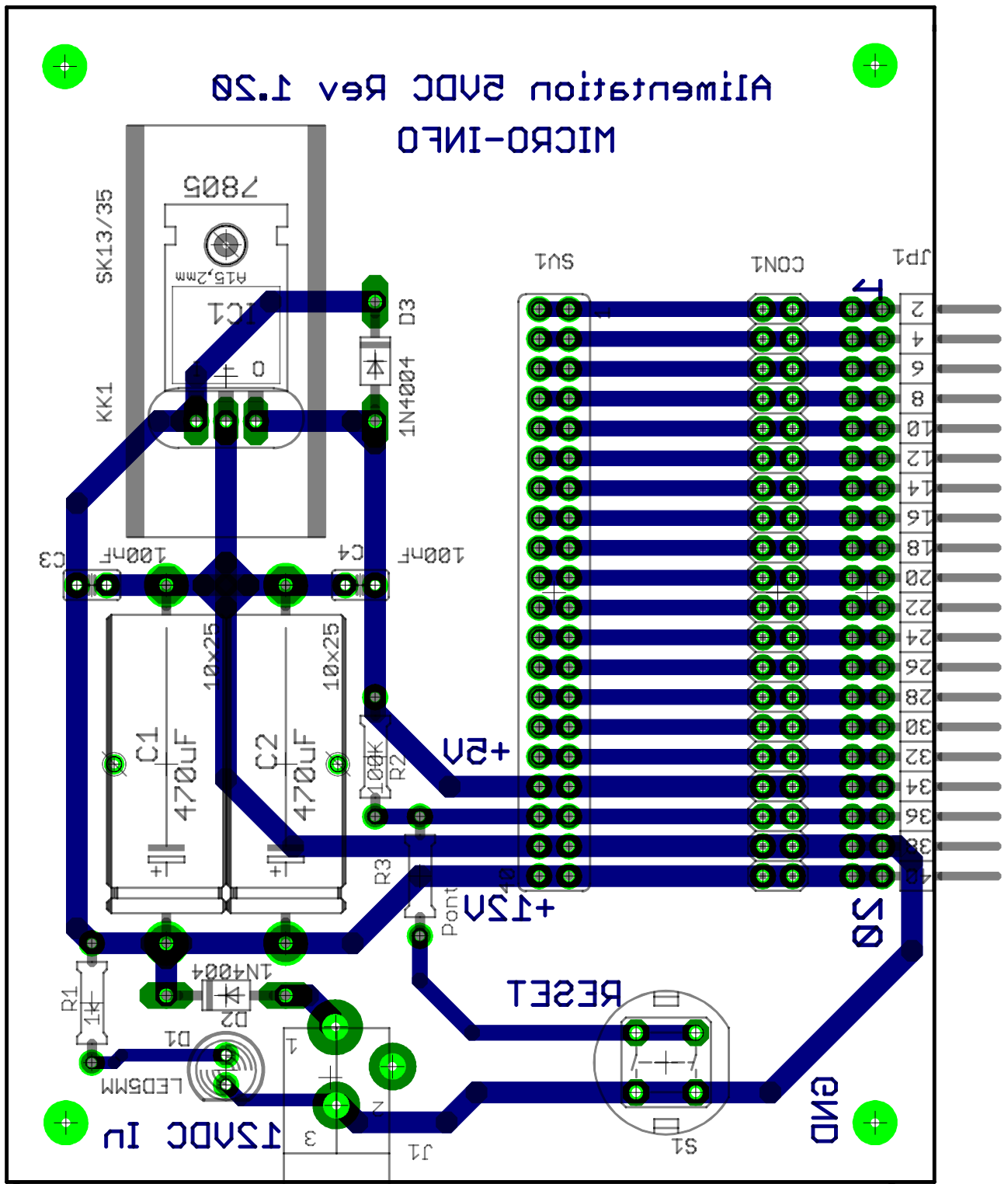


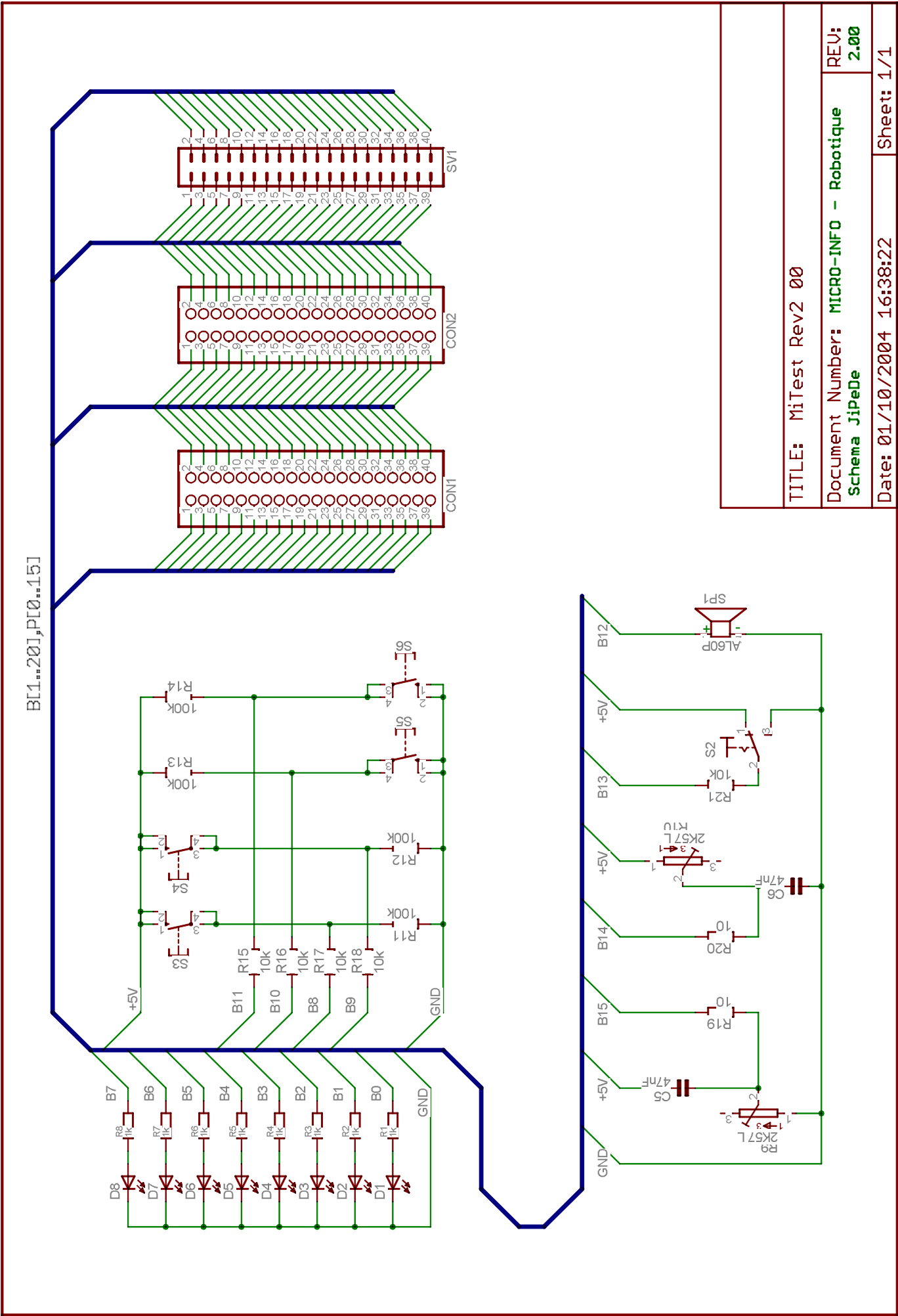
TITLE: Alim Rev1 20

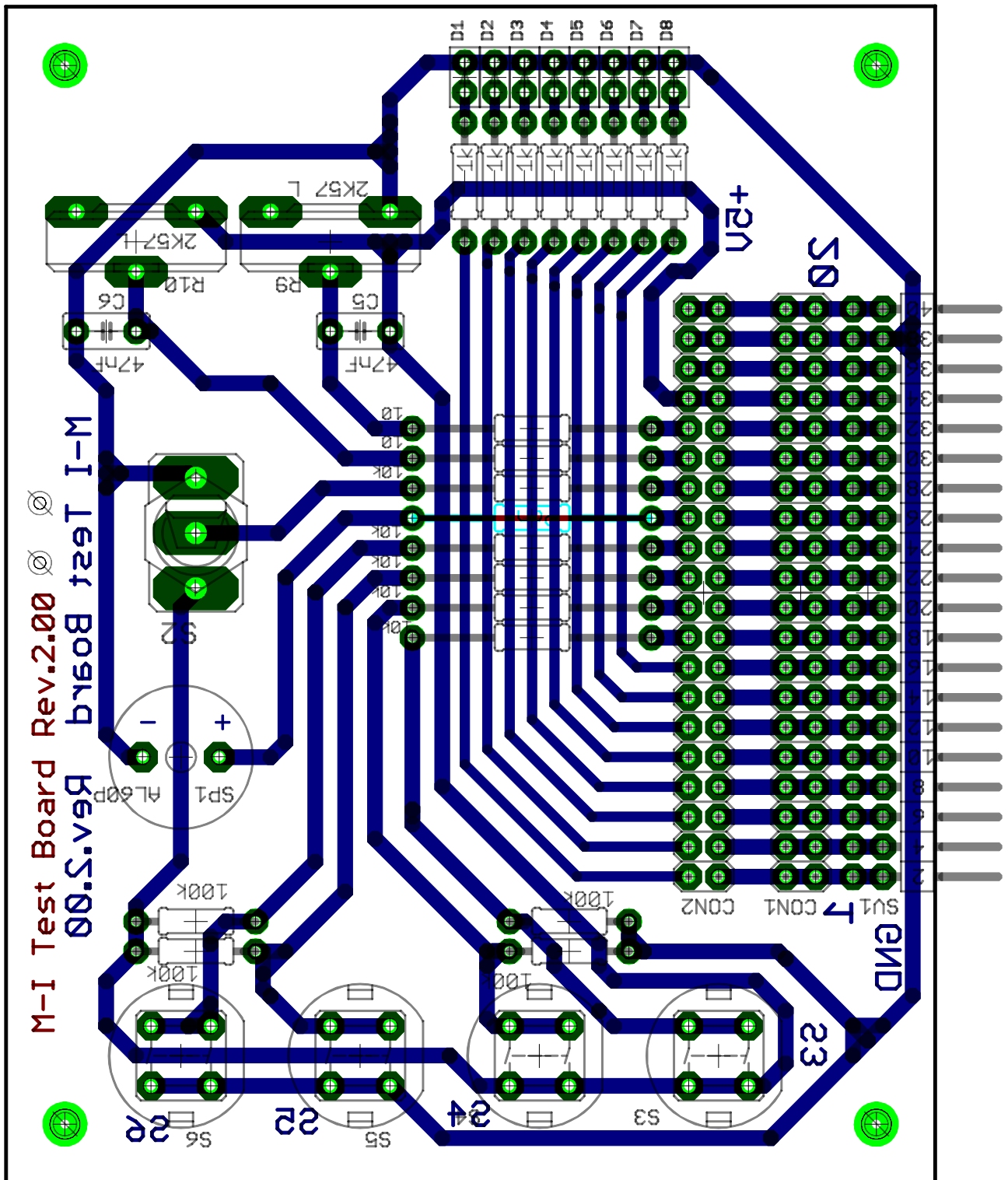
Document Number: Micro-Info
Schéma JiPeDe

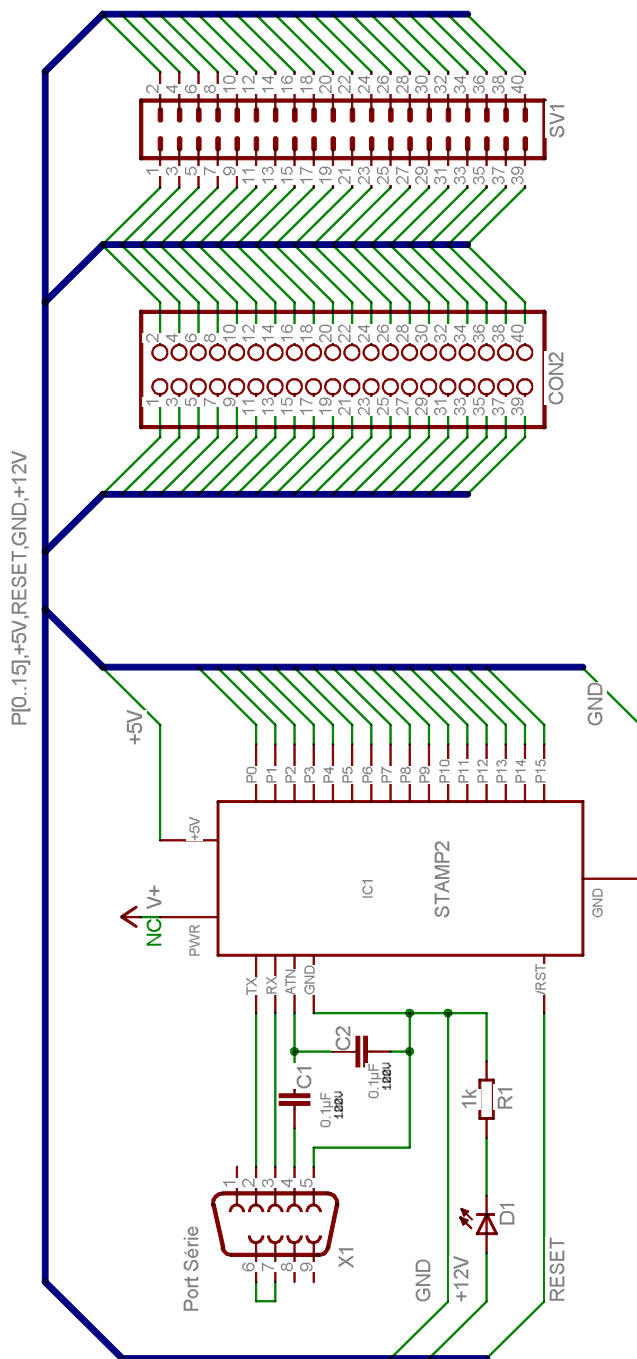
REV: 1.02

Date: 01/10/2004 16:38:42 Sheet: 1/1







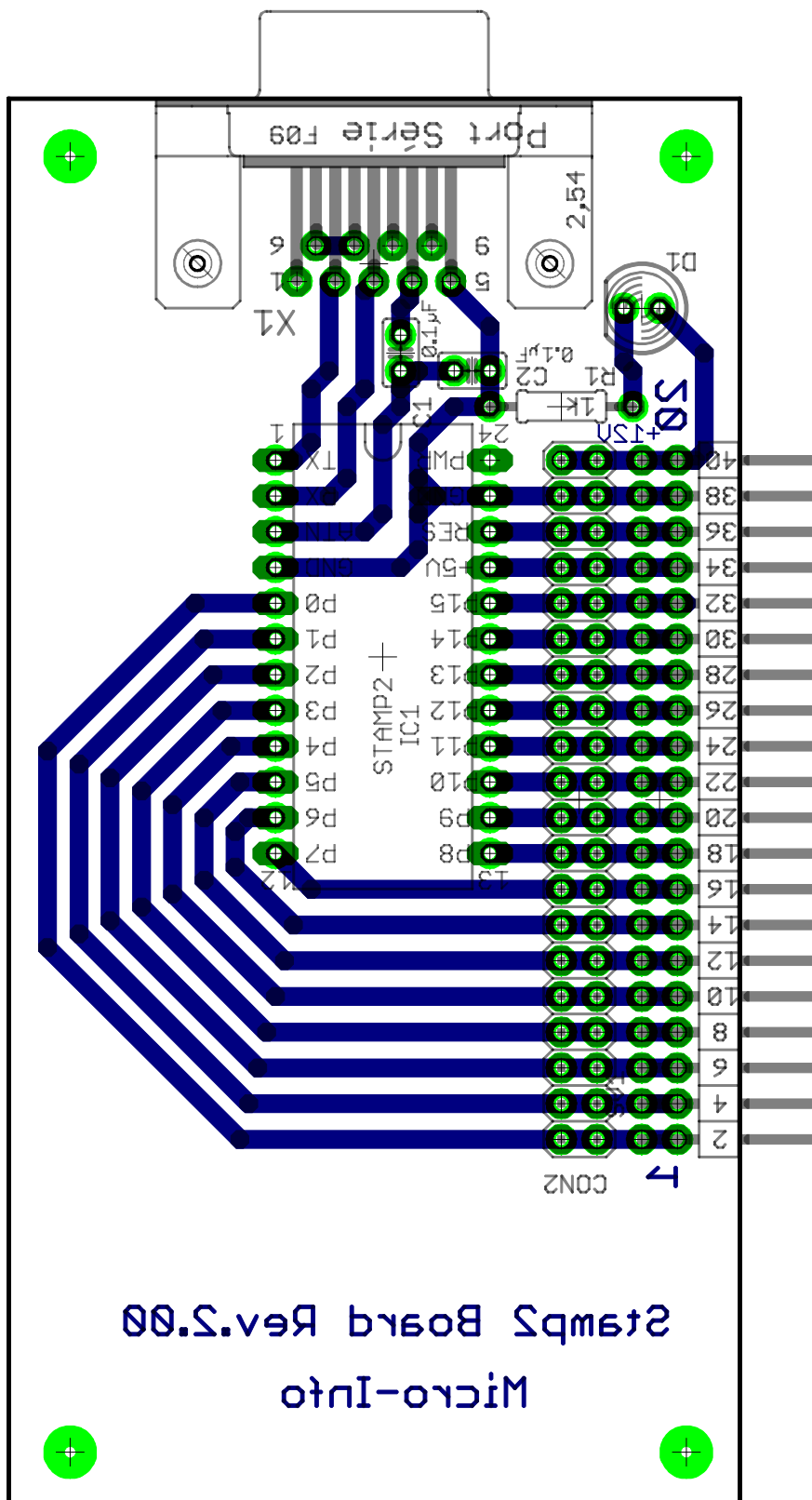


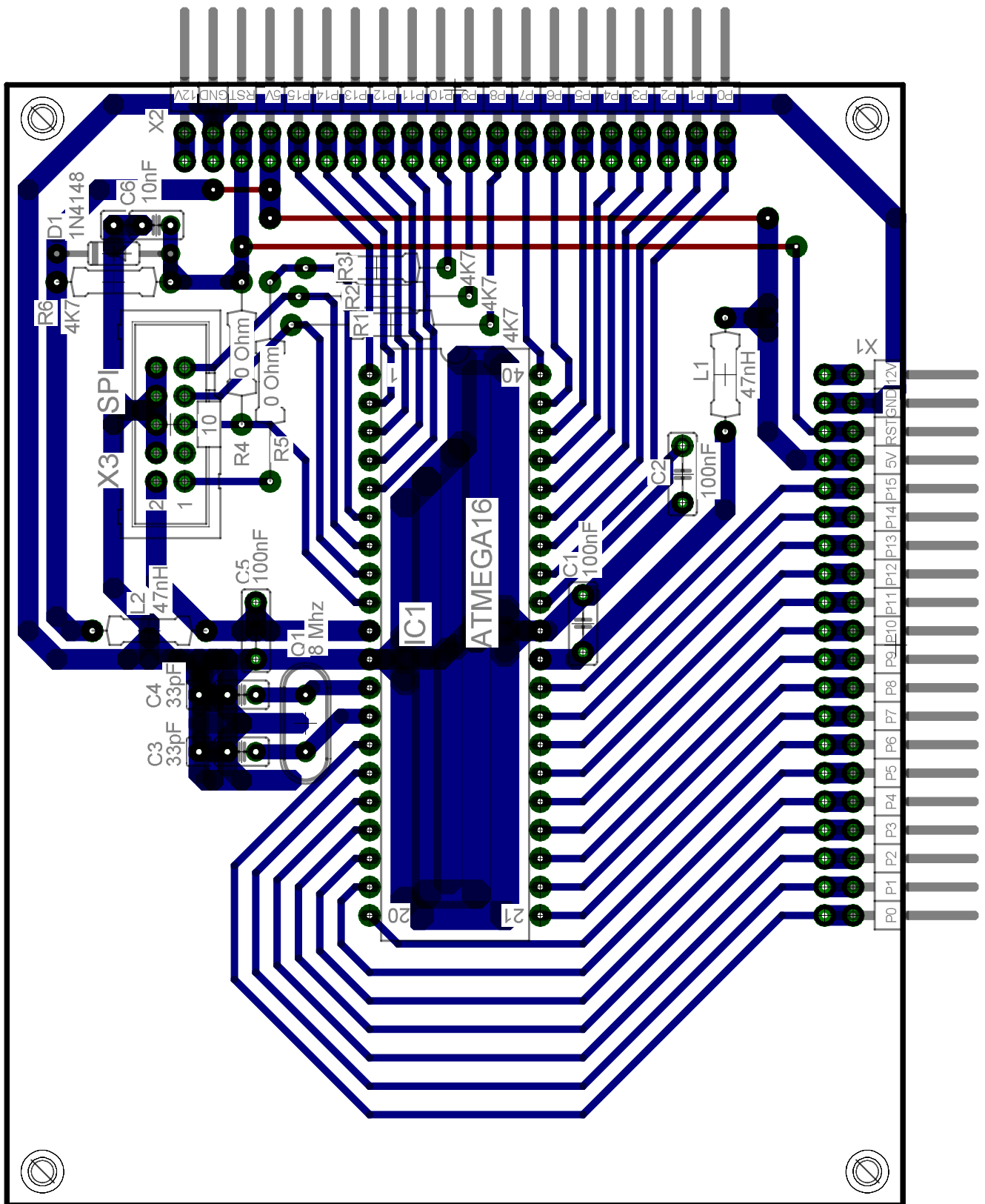
TITLE: Stamp2 Rev2 00

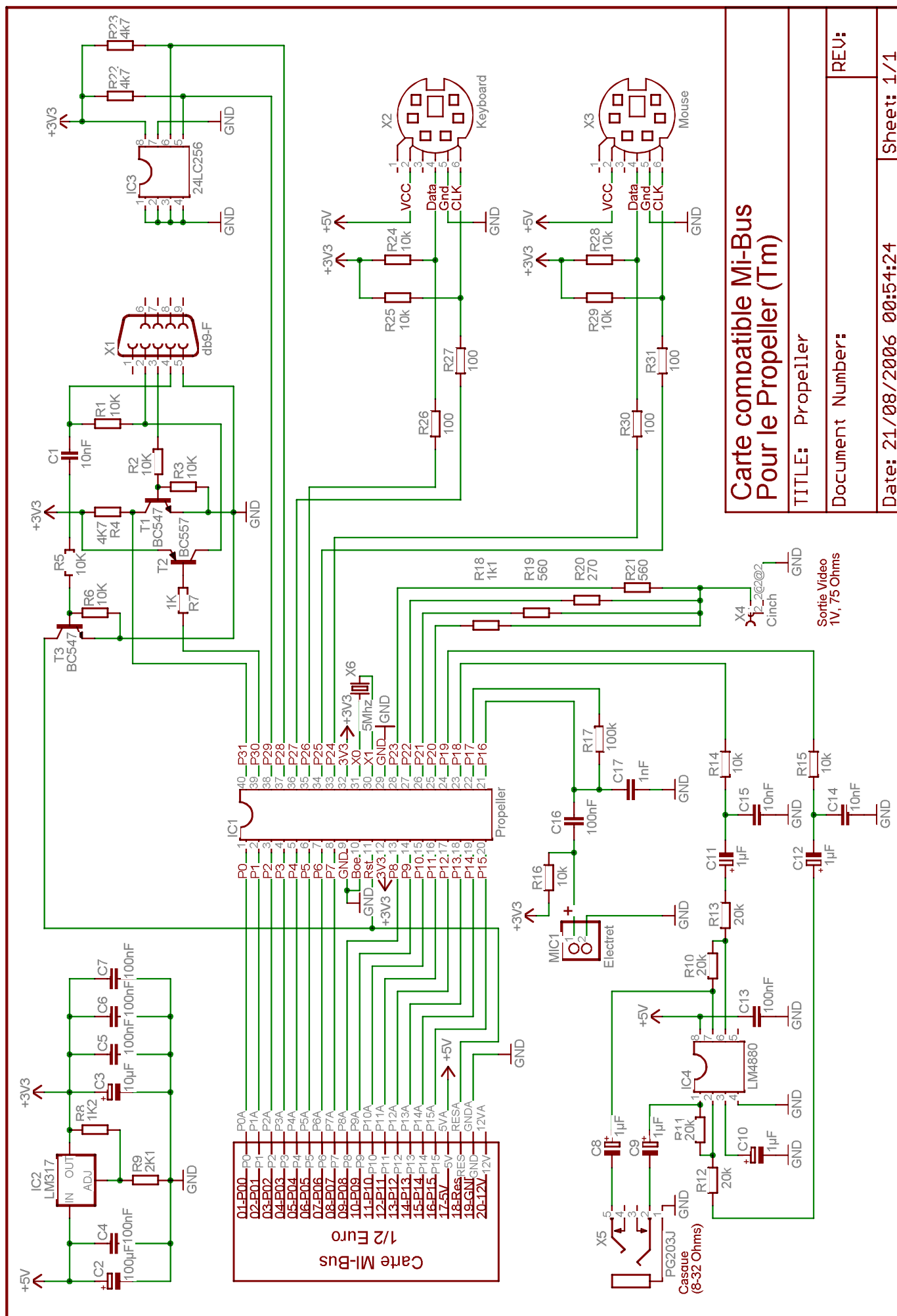
Document Number: MICRO - INFO
Schéma JiPeDe

REV: 2.00

Date: 01/10/2004 16:38:32 Sheet: 1/1

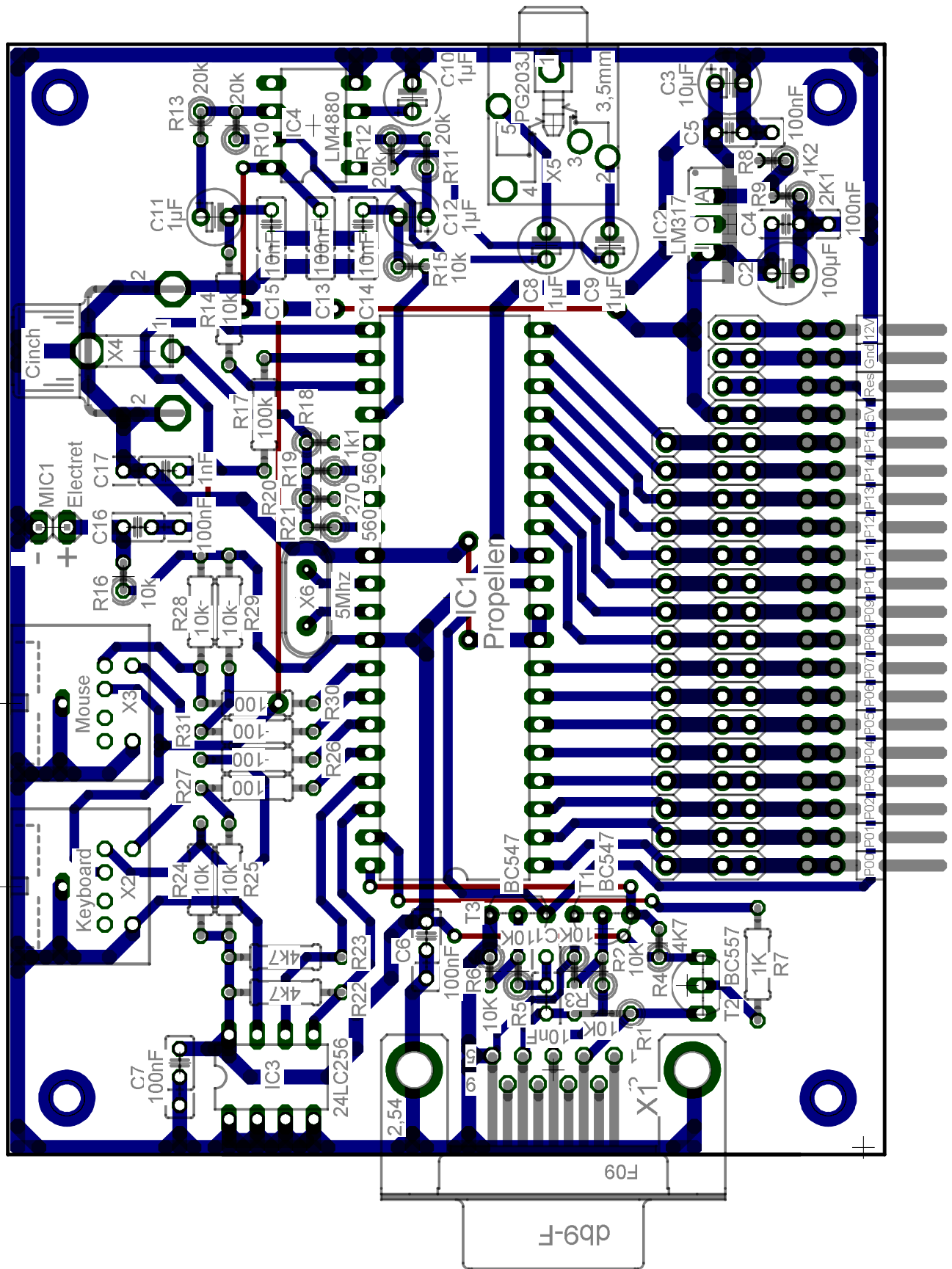


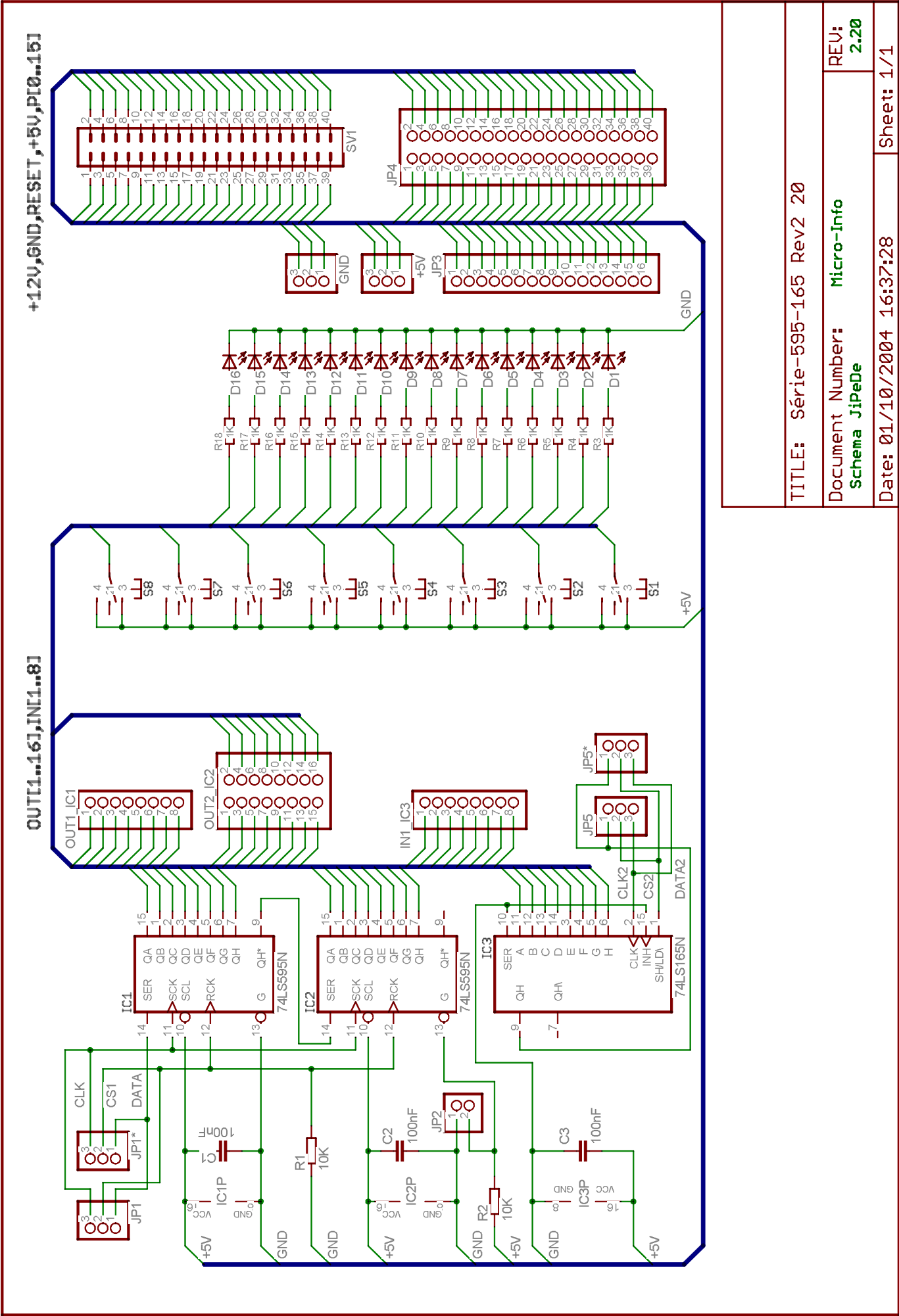




Carte compatible Mi-Bus Pour le Propeller (Tm)

TITLE: Propeller	
Document Number:	
REV:	1/1
Date: 21/08/2006 00:54:24	Sheet: 1/1





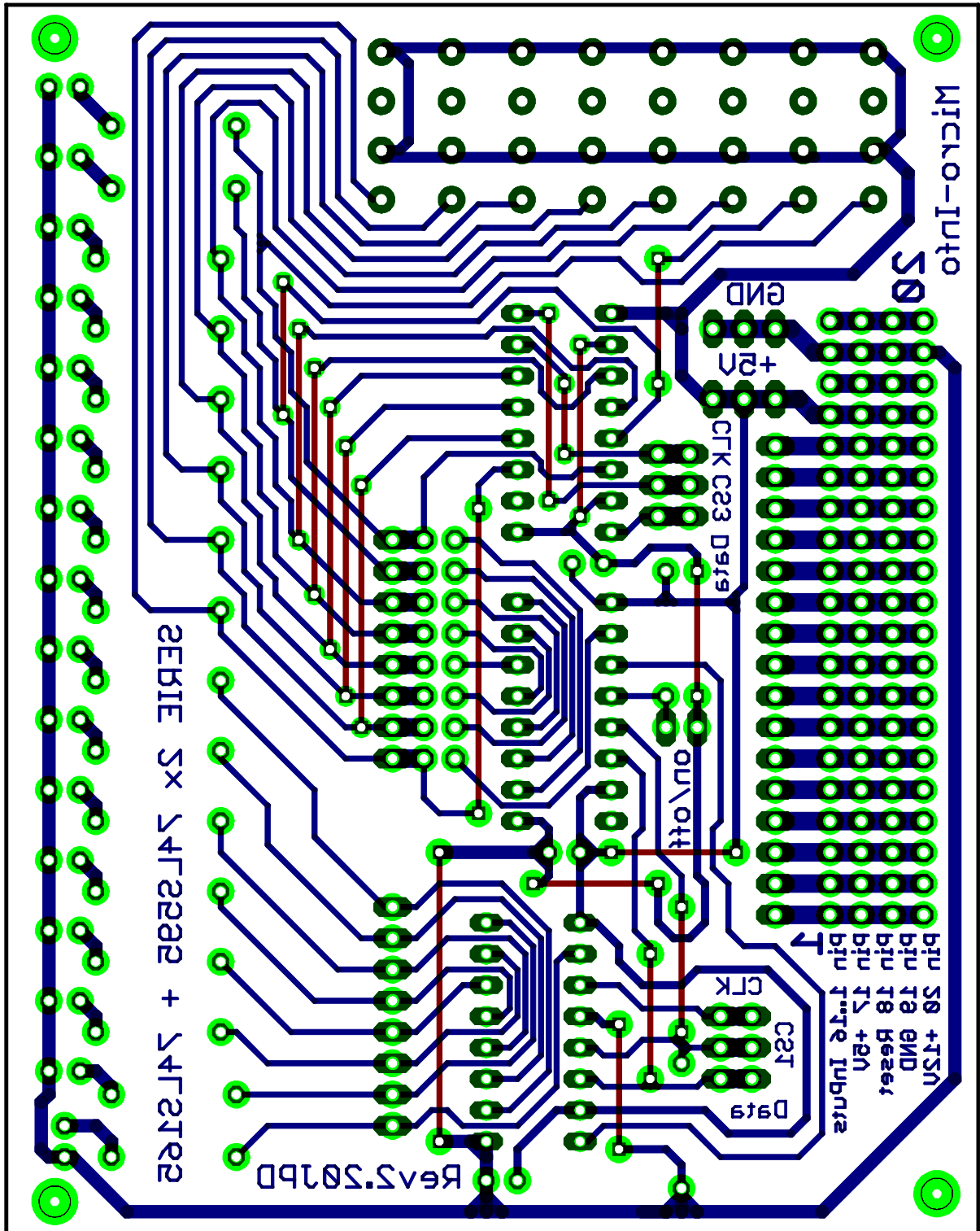
TITLE: Série-595-165 Rev2 20

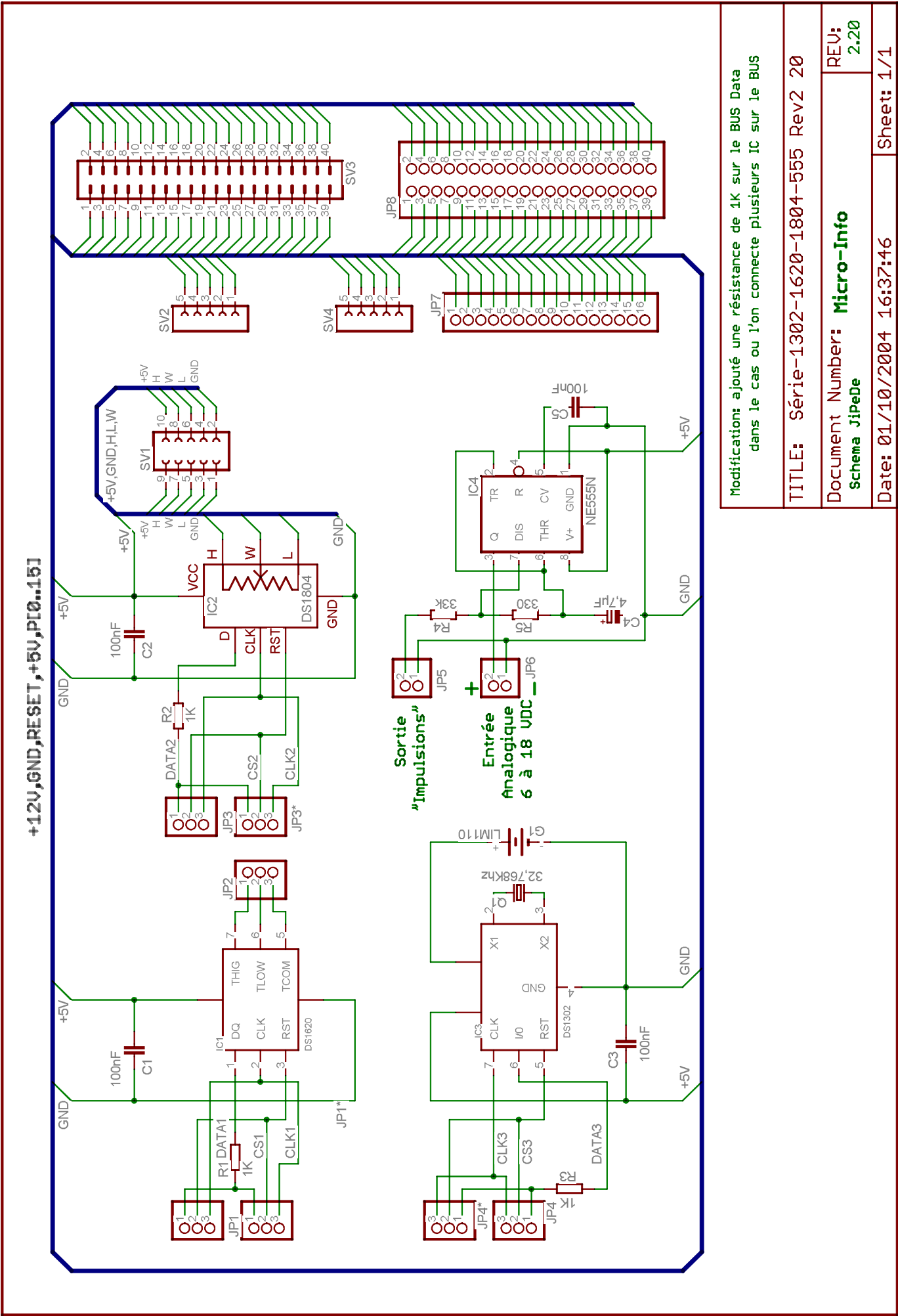
Document Number: Micro-Info
Schema JiPeDe

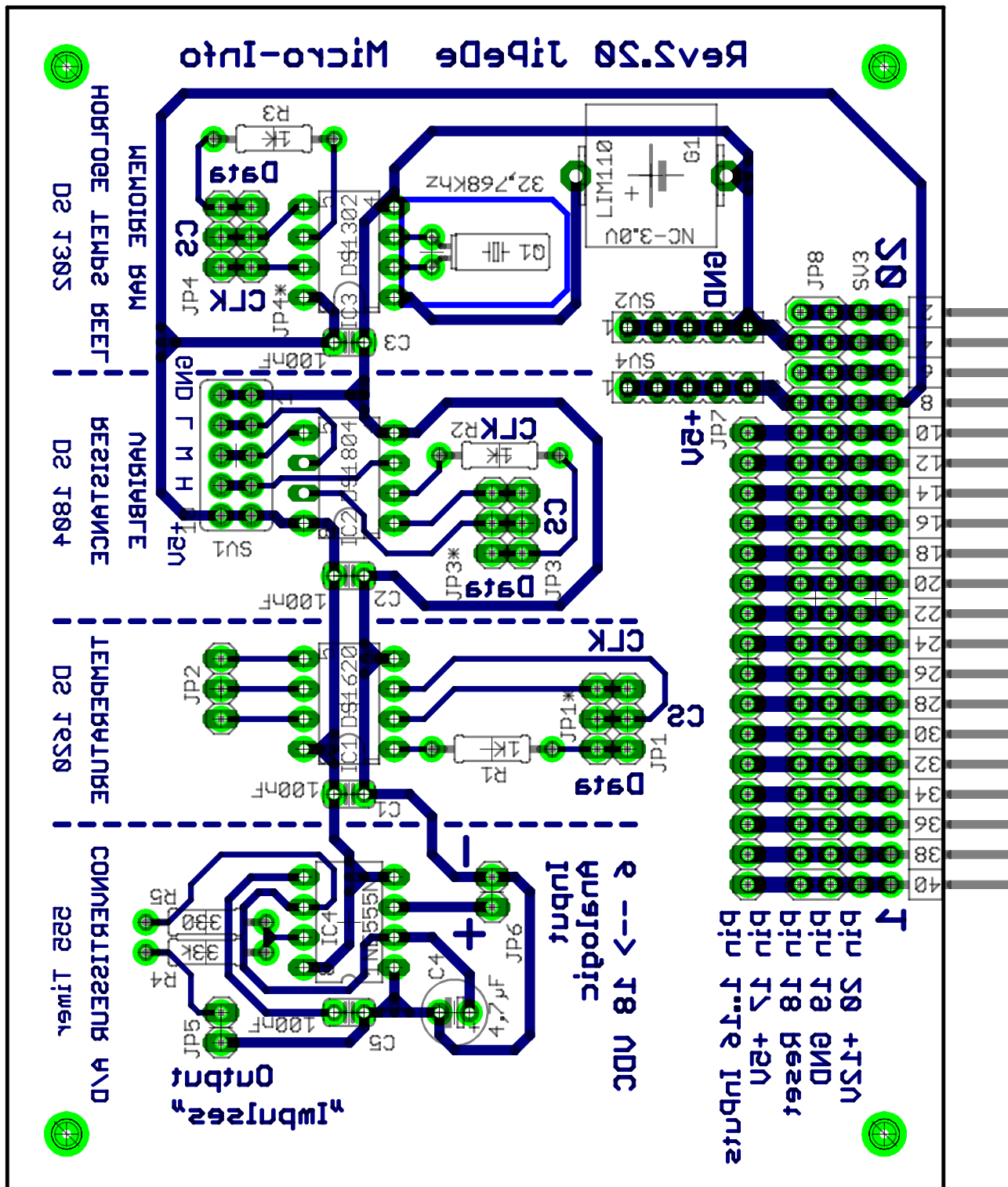
REV: 2.20

Date: 01/10/2004 16:37:28

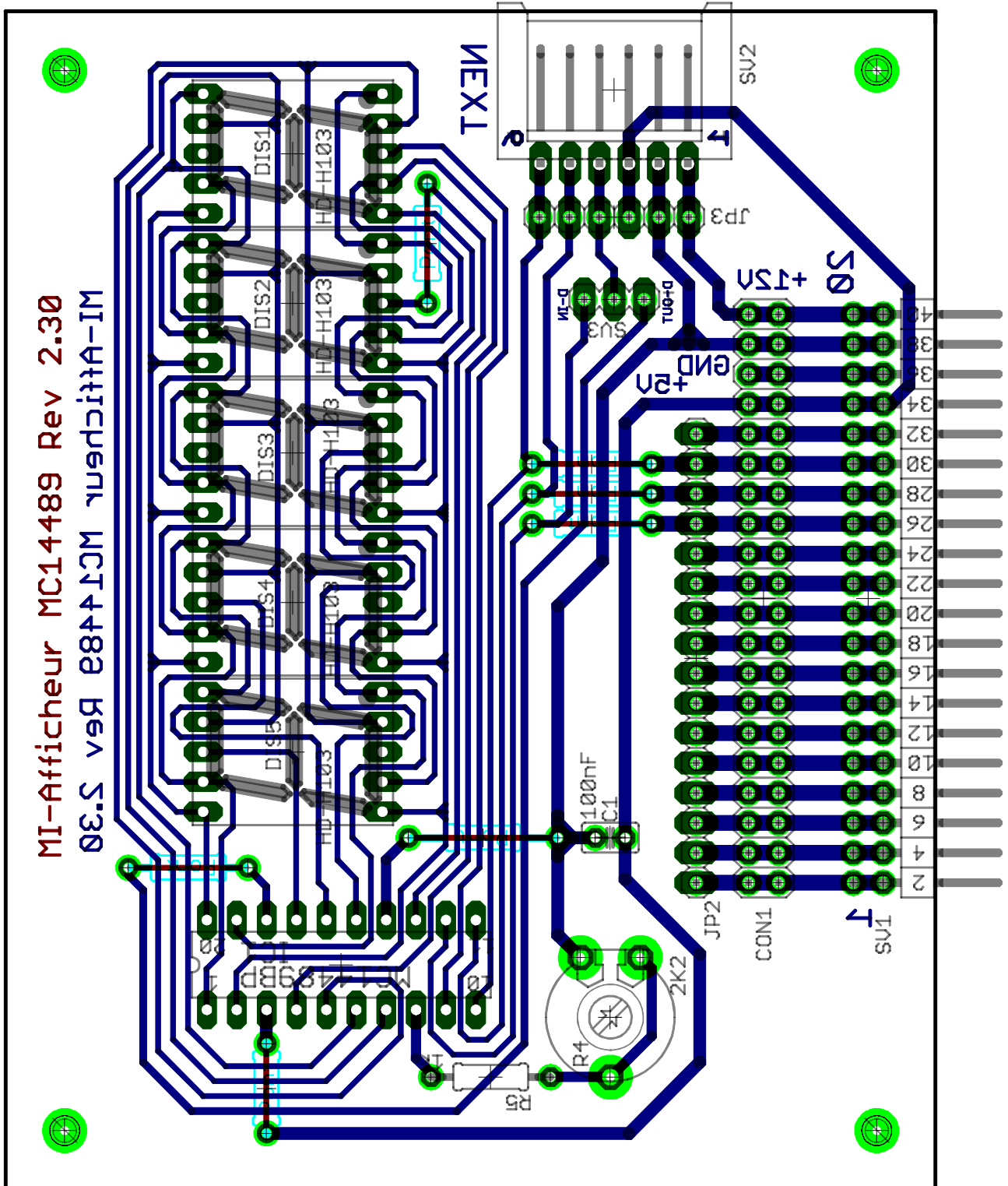
Sheet: 1/1

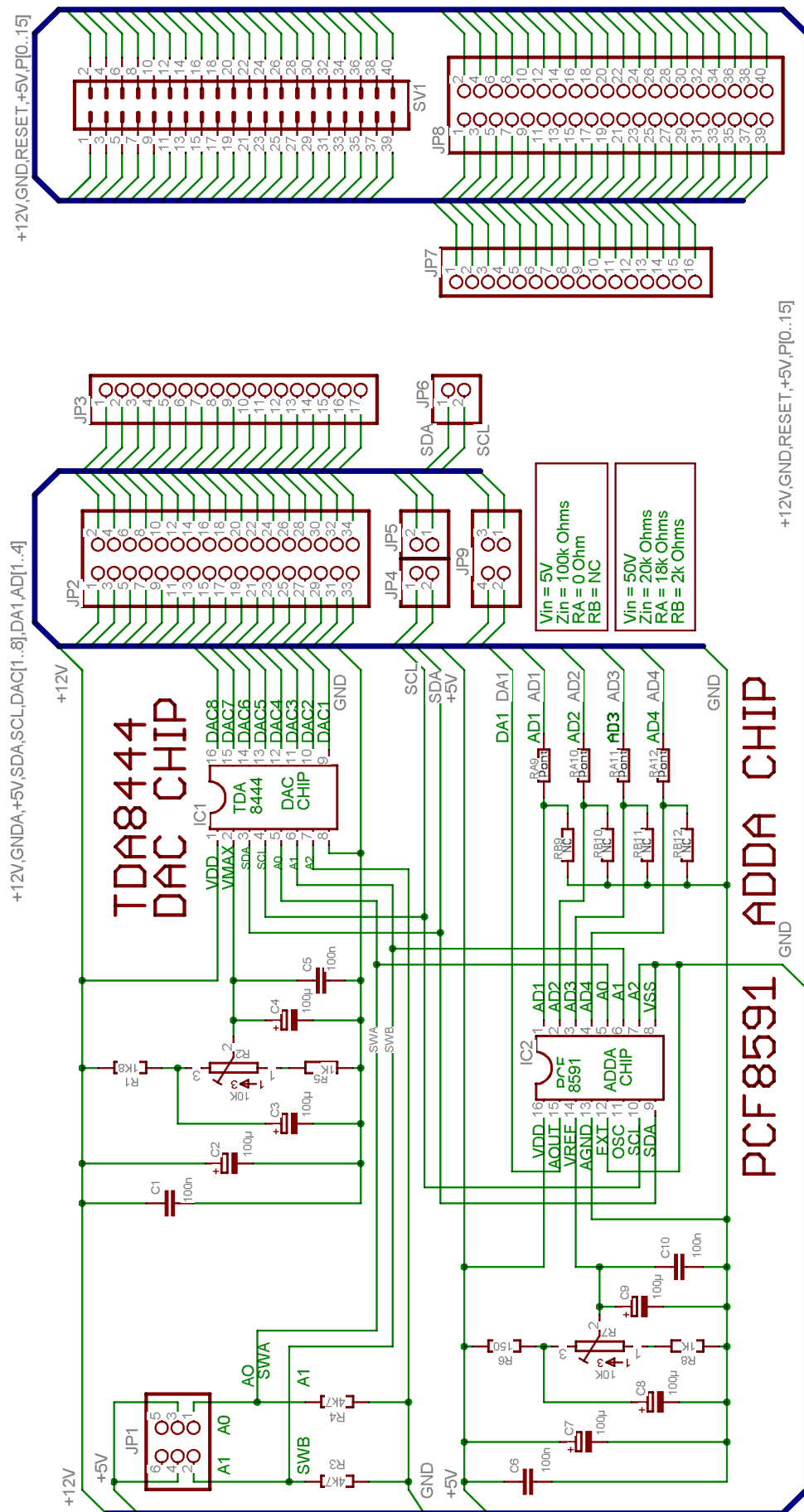






MI-Afficheur MC14489 Rev 2.30
 03.S ver 2844JCM vuendittA-IM



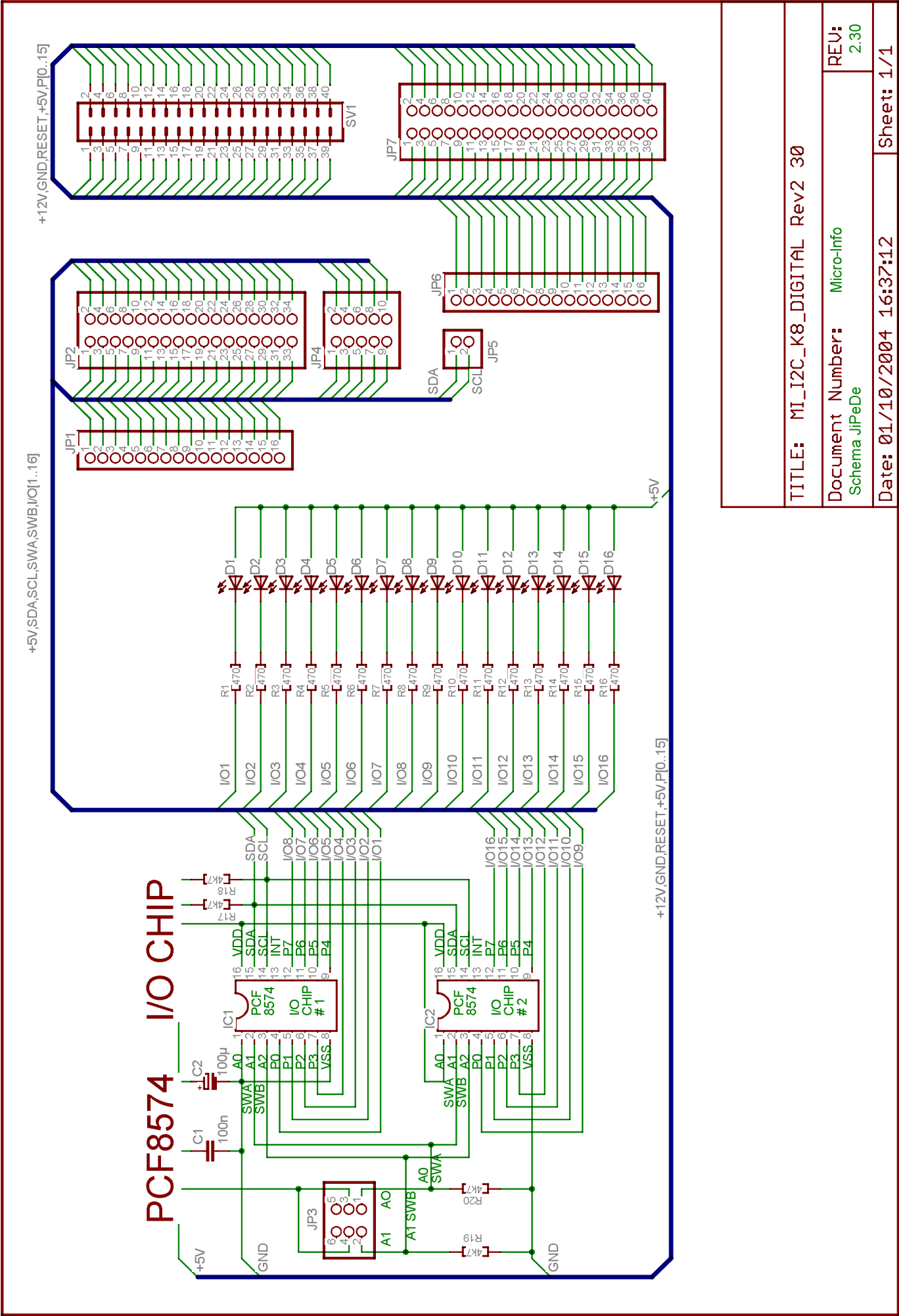


TITLE: MI_I2C_K8_ANALOGIC Rev2 30

Document Number: Micro-Info
Schema JiPeDe
REV: 2.30

Date: 01/10/2004 16:36:52 Sheet: 1/1





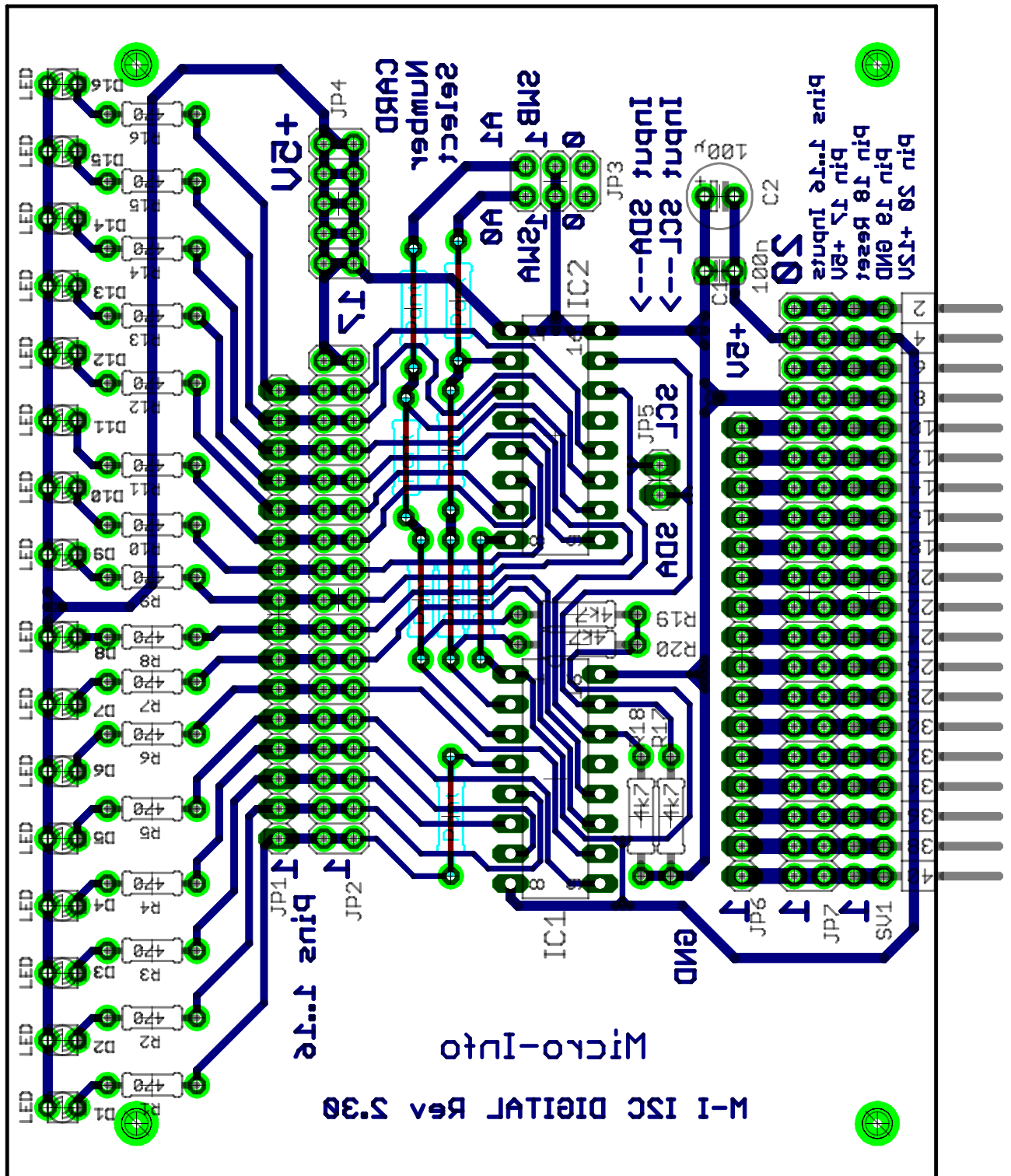
TITLE: MI_I2C_K8_DIGITAL Rev2 30

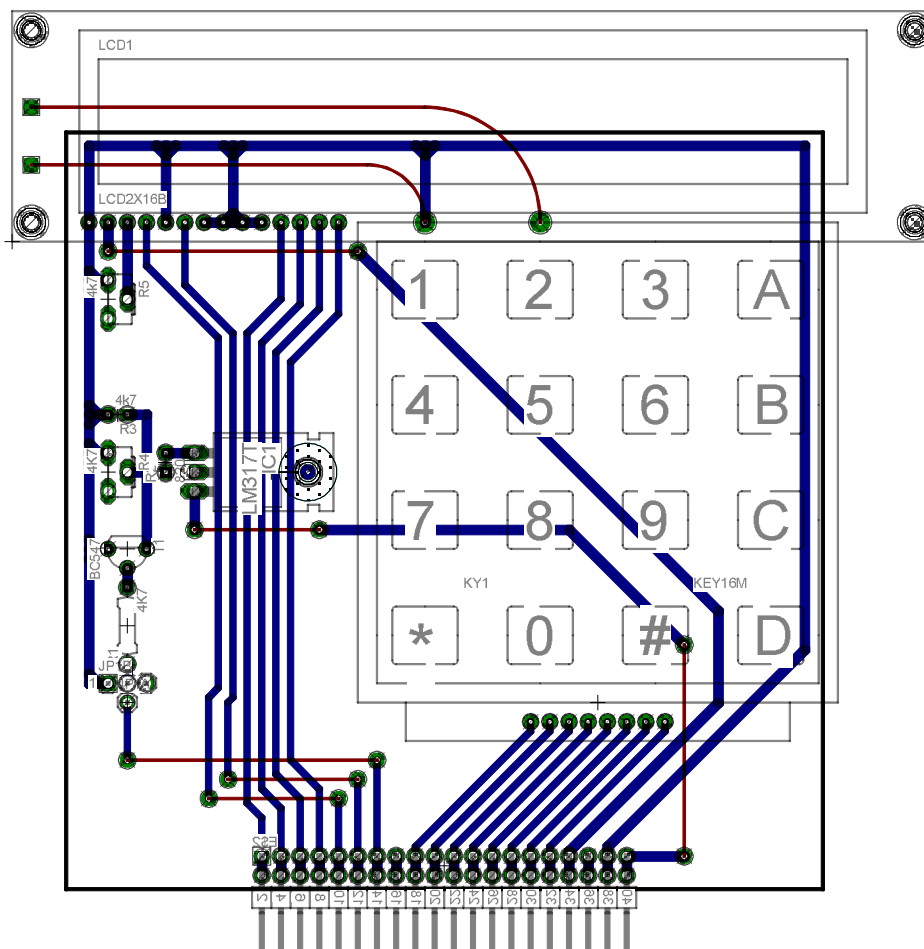
Document Number: Micro-Info
Schema JiPeDe

REV: 2.30

Date: 01/10/2004 16:37:12

Sheet: 1/1



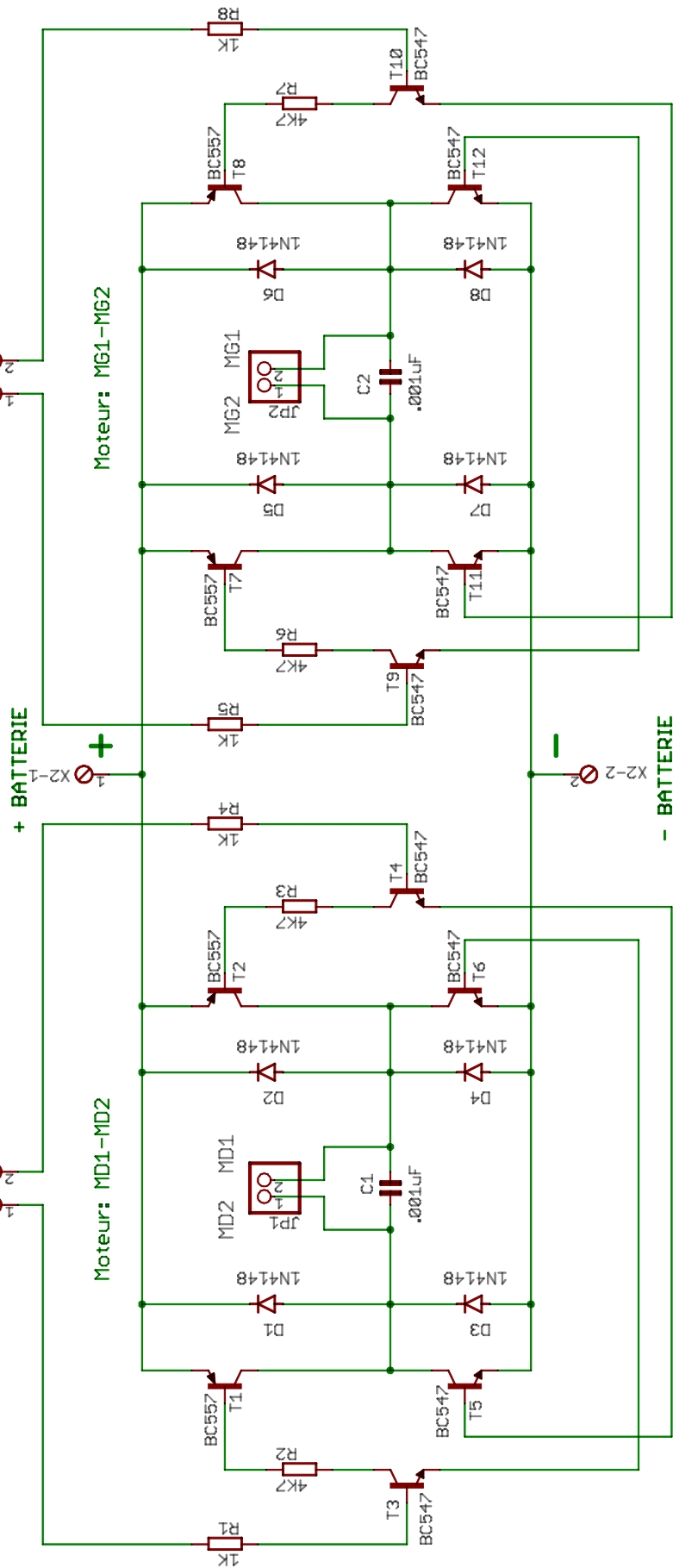


MOTEUR DROIT

Commandes: PD1-PD2

MOTEUR GAUCHE

Commandes: PG1-PG2



PCB à monter sous le chassis du Cyber Robot à l'aide de deux vis

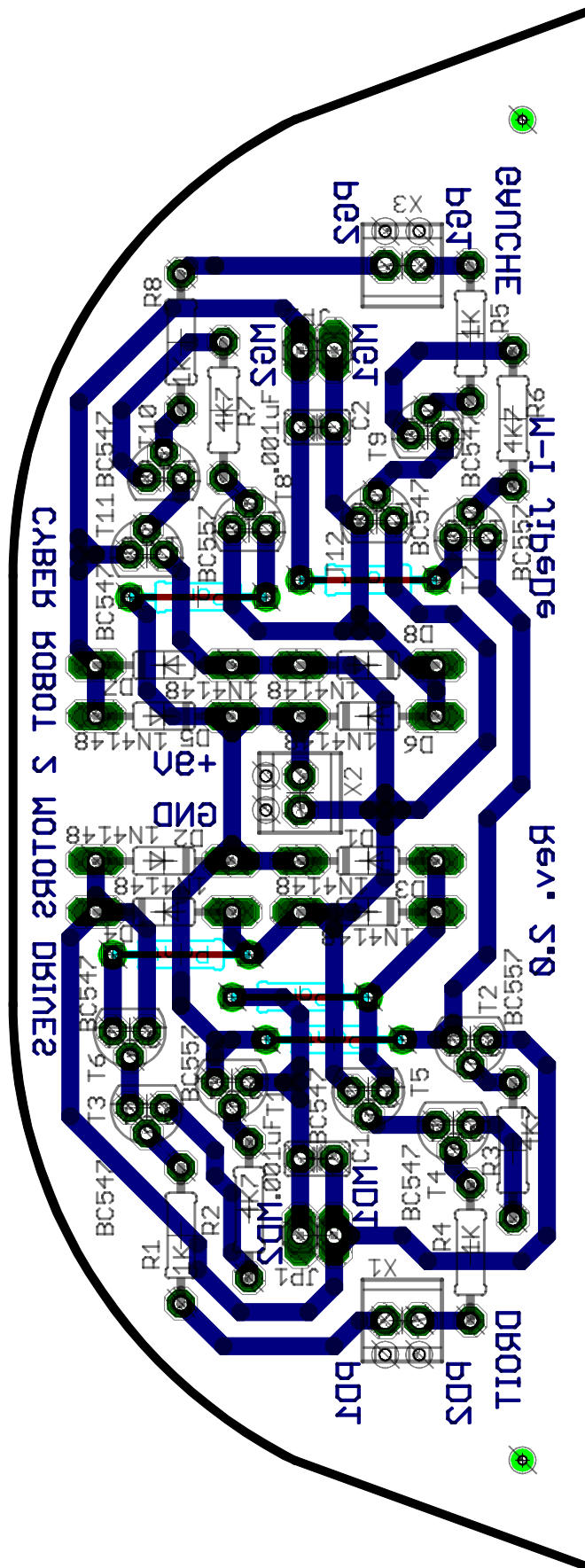
TITLE: MI-Robot-Motor-drive_V_2_0

Document Number: Club Micro-Info
JiPeDe

REV: 2.0

Date: 17/03/2005 15:28:30

Sheet: 1/1



12 NOV. 2003
cl. demeste

g c

